

ΠΡΟΣΕΓΓΙΣΗ ΕΛΑΧΙΣΤΩΝ ΤΕΤΡΑΓΩΝΩΝ (Π.Ε.Τ) 3^ο ΘΕΜΑ

Όπως στη βοή έτσι και εδώ, έχουμε 2 ειδών προβλήματα

ΣΥΝΕΧΕΣ ΠΡΟΒΛΗΜΑ :

© Only Maths

Δοθούς $f \in C[-1,1]$ και ολοκλήρωσιμος κατά Riemann σωμαρτικός βάρους w , θετικός στο $[-1,1]$ εντός από πεπερασμένο σύνολο σημείων όπου $w(x)=0$, αναζητούμε πολυώνυμο $q_n^* \in P_n$ τέτοιο ώστε:

$$\|f - q_n^*\|_2 = \left[\int_{-1}^1 |f - q_n^*|^2 \cdot w(x) dx \right]^{1/2} = \left[\int_{-1}^1 [f - q_n]^2 \cdot w(x) dx \right]^{1/2} \leq \|f - p\|_2$$

$$\forall p \in P_n \text{ και } \|f - q_n^*\|_2 = \|f - p\|_2 \Leftrightarrow p = q_n^*$$

ΔΙΑΚΡΙΤΟ ΠΡΟΒΛΗΜΑ :

Δοθούς f ορισμένης στο $X_m = \{x_1, x_2, \dots, x_m\}$ και σωμαρτικού βάρους w , θετικός στο X_m , αναζητούμε πολυώνυμο $q_n^* \in P_n$ τέτοιο ώστε:

$$\|f - q_n^*\|_2 = \left(\sum_{i=1}^m (f(x_i) - q_n^*(x_i))^2 \cdot w(x_i) \right)^{1/2} \leq \|f - p\|_2, \forall p \in P_n$$

$$\text{και } \|f - q_n^*\|_2 = \|f - p\|_2 \Leftrightarrow q_n^* = p$$

ΘΕΩΡΗΜΑ :

Η προσέγγιση ελαχίστων τετραγώνων υπάρχει και είναι μοναδική.

Η π.ε.τ. μπορεί να οριστεί και στο τμήμα $[a,b]$ αντώς όπως και προηγουμένως θα το μετασχηματίσουμε στο $[-1,1]$ μέσω του μετασχηματισμού:

$$x = \frac{b-a}{2} t + \frac{b+a}{2}$$

ΟΡΙΣΜΟΣ: Αν $f, g \in C(I)$ και w συνάρτηση βάρους

Εσωτερικό γινόμενο (στη συνεχή περίπτωση)

$$(f, g) = \int_{-1}^1 f(x)g(x)w(x) dx$$

Αν $f, g \in X_m$ και w συνάρτηση βάρους

Εσωτερικό γινόμενο (στη διακριτή περίπτωση)

$$(f, g) = \sum_{i=1}^m f(x_i)g(x_i)w(x_i)$$

Να ποίμε ότι f, g ορθογώνιες $\Leftrightarrow (f, g) = 0$.

ΘΕΩΡΗΜΑ (ΣΥΝΕΧΗΣ ΠΕΡΙΠΤΩΣΗ):

Έστω $f \in C(I)$ και w συνάρτηση βάρους στο $I \subseteq \mathbb{R}$

Το $q_n^* \in P_n$ είναι π.ε.τ. της f αν/ν

$$(f - q_n^*, p) = \int_{-1}^1 (f(x) - q_n^*(x))p(x)w(x) dx = 0, \forall p \in P_n$$

ΘΕΩΡΗΜΑ (ΔΙΑΚΡΙΤΗ ΠΕΡΙΠΤΩΣΗ)

Έστω f στο X_m και w συνάρτηση βάρους στο X_m

Το $q_n^* \in P_n$ είναι π.ε.τ. της f αν/ν

$$(f - q_n^*, p) = \sum_{i=1}^m (f(x_i) - q_n^*(x_i))p(x_i) \cdot w(x_i) = 0, \forall p \in P_n$$

1) ΑΝΑΠΤΥΞΗ ΤΗΣ ΘΕΩΡΙΑΣ ΣΥΝΕΧΟΥΣ ΠΕΡΙΠΤΩΣΗΣ

α) ΔΥΣΤΗΝΑ ΚΑΝΟΝΙΚΩΝ ΕΞΙΣΩΣΕΩΝ:

Έστω $q_n^* \in P_n$ η π.ε.τ. της f .

Τότε $(f - q_n^*, p) = 0 \Leftrightarrow (q_n^*, p) = (f, p), \forall p \in P_n$ (1)

Θα προσδιορίσουμε το q_n^* παίρνοντας ως p

το πιο απλό πολυώνυμο $x^i, \forall i = 0, 1, \dots, n$

και θεωρούμε τα βάζου των μονομίων

$\{x^0 = 1, x, x^2, \dots, x^n\}$ ώστε η προεξήγηση q_n^*

Ευφράζεται με το γραμ. συνδυασμό

$$q_n^*(x) = \beta_0 + \beta_1 x + \beta_2 x^2 + \dots + \beta_n x^n.$$

Έτσι, η σχέση (1) γίνεται:

$$(q_n^*, x^i) = (f, x^i), \forall i \Leftrightarrow (\beta_0 + \beta_1 x + \dots + \beta_n x^n, x^i) = (f, x^i), \forall i \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow (1, x^i) \beta_0 + (1, x \cdot x^i) \beta_1 + \dots + (1, x^n \cdot x^i) \beta_n = (f, x^i), \forall i$$

Άρα, προκύπτει ένα $(n+1) \times (n+1)$ γραμ. σύστημα

$$A \beta = b.$$

όπου:

$$A = \begin{bmatrix} a_{00} & a_{01} & \dots & a_{0n} \\ a_{10} & a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n0} & a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}, \quad \beta = \begin{bmatrix} \beta_0 \\ \beta_1 \\ \vdots \\ \beta_n \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} b_0 \\ b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$$

$$\text{με } a_{ij} = (x^j, x^i) = \int_{-1}^1 x^{i+j} w(x) dx, \quad \forall i, j = 0, 1, 2, \dots, n$$

$$\text{και } b_i = (f, x^i) = \int_{-1}^1 f(x) x^i w(x) dx, \quad \forall i = 0, 1, 2, \dots, n$$

Αυτό ονομάζεται σύστημα κανονικών εξισώσεων

Ο πίνακας A καλείται HANKEL ΠΙΝΑΚΑΣ και έχω

κακή κατάσχεση για $n \geq 7$

Δηλ. ίδια στοιχεία κατά μήκος των διαγωνίων από κάτω αριστερά προς τα πάνω δεξιά.

Άσκηση 1:

Να βρεθεί η πετ της $f(x) = x^3$ ορισμένης στο $[0,1]$ στον χώρο P_2 .

ΛΥΣΗ

Δεν βρισκόμαστε στο $[-1,1]$, για χρησιμοποιούμε το γραμμικό μετασχηματισμό:

$$x = \frac{b-a}{2} t + \frac{b+a}{2} = \frac{1}{2} t + \frac{1}{2} = \frac{1}{2} (t+1)$$

$$\in \tau_{01}, \quad g(t) = f(x(t)) = \frac{1}{8} (t+1)^3 = \frac{1}{8} (t^3 + 3t^2 + 3t + 1), \quad t \in [-1, 1]$$

$$a_{00} = \int_{-1}^1 1 \, dt = 2$$

$$a_{01} = a_{10} = \int_{-1}^1 t \, dt = 0$$

$$a_{02} = a_{11} = a_{20} = \int_{-1}^1 t^2 \, dt = 2 \int_0^1 t^2 \, dt = \frac{2}{3}$$

$$a_{12} = a_{21} = \int_{-1}^1 t^3 \, dt = 0$$

$$a_{22} = \int_{-1}^1 t^4 \, dt = 2 \int_0^1 t^4 \, dt = \frac{2}{5}$$

$$A = \begin{bmatrix} a_{00} & a_{01} & a_{02} \\ a_{10} & a_{11} & a_{12} \\ a_{20} & a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} \quad \text{Hankel}$$

$$b = \begin{bmatrix} b_0 \\ b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$$

$$b_0 = (g(t), 1) = \int_{-1}^1 \frac{1}{8} (t^3 + 3t^2 + 3t + 1) \, dt = \dots = \frac{1}{2}$$

$$b_1 = (g(t), t) = \int_{-1}^1 \frac{1}{8} (t^4 + 3t^3 + 3t^2 + t) \, dt = \dots = \frac{3}{10}$$

$$b_2 = (g(t), t^2) = \int_{-1}^1 \frac{1}{8} (t^5 + 3t^4 + 3t^3 + t^2) \, dt = \dots = \frac{7}{10}$$

Επιλύουμε το σύστημα:

$$\begin{bmatrix} 2 & 0 & \frac{2}{3} \\ 0 & \frac{2}{3} & 0 \\ \frac{2}{3} & 0 & \frac{2}{5} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \gamma_0 \\ \gamma_1 \\ \gamma_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{3}{10} \\ \frac{7}{10} \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{Gauss}} [\gamma_0, \gamma_1, \gamma_2] = \left[\frac{9}{20}, \frac{3}{8}, \frac{1}{8} \right]$$

$$\text{Άρα, } q_2^*(t) = \frac{9}{20} + \frac{3}{8} t + \frac{1}{8} t^2$$

$$\text{Αλλά, } x = \frac{1}{2} (t+1) \Rightarrow t = 2x - 1$$

$$\text{Επομένως, } q_2^*(t) = p_2^*(t(x)) = \frac{9}{20} + \frac{3}{8} (2x-1) + \frac{1}{8} (2x-1)^2, \quad \text{η π.ε.τ.}$$

β) ΟΡΘΟΓΩΝΙΑ ΠΟΛΥΝΟΜΑ ΓΙΑ ΤΗΝ ΕΥΡΕΣΗ Π.Ε.Τ.

• Βάση ορθογωνίων πολυωνύμων :

Έστω $\{P_0, P_1, \dots, P_n\}$ μια βάση ορθογωνίων πολυωνύμων εν P_n .

Θεωρώντας το $q_n^*(x)$ (των Π.Ε.Τ) ως με:

$$q_n^*(x) = \lambda_0 P_0(x) + \lambda_1 P_1(x) + \dots + \lambda_n P_n(x)$$

Επιλέγουμε αυτή τη φορά ως $p(x) = P_i(x)$, $i=0, 1, \dots, n$

Τότε εφόσον ισχύει $(f - q_n^*, p) = 0$ (λόγω ότι η

q_n^* είναι Π.Ε.Τ) έχουμε ότι $(q_n^*, p) = (f, p)$, $p \in P_n$

$$\text{Άρα, } (\lambda_0 P_0(x) + \lambda_1 P_1(x) + \dots + \lambda_n P_n(x), P_i(x)) = (f(x), P_i(x))$$

$$\forall i = 0, 1, \dots, n \Leftrightarrow \lambda_0 (P_0, P_i) + \lambda_1 (P_1, P_i) + \dots + \lambda_n (P_n, P_i) = (f, P_i)$$

$$\forall i = 0, 1, \dots, n \stackrel{\text{ορθογ}}{\Leftrightarrow} \lambda_i (P_i, P_i) = (f, P_i) \Leftrightarrow \boxed{\lambda_i = \frac{(f, P_i)}{(P_i, P_i)}, \quad i=0, 1, \dots, n}$$

Άρα, καθόμαστε στην εύρεση των συντελεστών λ_i

του q_n^* , και άρα καθόμαστε στην εύρεση του q_n^*

δίκως να χρειάζεται να επιλύσουμε σύστημα.

Αυσταχούτως, η σχέση των λ_i παραπάνω είναι

ένα διαγώνιο σύστημα πολύ καλής κατάστασης

• Gram-Schmidt ορθογωνιοποίηση

Αυσταχούτως εδώ δεν ζευγαριέ με ορθογώνια βάση αλλά με τυχαία βάση γραμμ. ανεξαρτητών πολυωνύμων και έχοντας αυτή ως ένα σύνολο αναφοράς προσπαθούμε να κατασκευάσουμε τη βάση των ορθογωνίων πολυωνύμων. Τι πιο απλό να ζευγαριέ με βάση αναφοράς των δάου των μονο-νόμων $\{1, x, x^2, \dots, x^n\}$.

Αν υποθέσουμε ότι η ορθογώνια βάση είναι η εξής:

$\{P_0, P_1, \dots, P_n\}$ τότε το μονόμιο x^i γράφεται ως:

$$x^i = C_0 P_0(x) + C_1 P_1(x) + \dots + C_i P_i(x) \quad (1)$$

Υποθέτουμε τώρα ότι έχουμε βρει τα πρώτα i στοιχεία της βάσης P_0, P_1, \dots, P_{i-1} και θέλουμε να βρούμε για το P_i :

Πολλαπλασιάζουμε εσωτερικά συν (1) με P_j , $j=0, 1, \dots, i-1$

$$(x^i, P_j) = C_0 (P_0, P_j) + C_1 (P_1, P_j) + \dots + C_i (P_i, P_j) \quad \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow (x^i, P_j) = C_j (P_j, P_j) \Leftrightarrow C_j = \frac{(x^i, P_j)}{(P_j, P_j)} \quad \begin{matrix} j=0, 1, \dots, i-1 \\ j \leq i \end{matrix}$$

Άρα, συν (1):

$$C_i P_i(x) = x^i - \frac{(x^i, P_0)}{(P_0, P_0)} P_0(x) - \frac{(x^i, P_1)}{(P_1, P_1)} P_1(x) - \dots - \frac{(x^i, P_{i-1})}{(P_{i-1}, P_{i-1})} P_{i-1}(x)$$

όπου ξεκινάμε πάντα με $P_0(x) = 1$ και βρίσκουμε τα υπόλοιπα, και επειδή η ορθογώνια βάση είναι ανεξάρτητα από τους σταθερούς παράγοντες θεωρούμε $C_i = 1$, $\forall i$ και τελικά παίρνουμε:

$$P_i(x) = x^i - \frac{(x^i, P_0)}{(P_0, P_0)} P_0(x) - \frac{(x^i, P_1)}{(P_1, P_1)} P_1(x) - \dots - \frac{(x^i, P_{i-1})}{(P_{i-1}, P_{i-1})} P_{i-1}(x)$$

πχ

Στον P_3 ορθογ. βάση: $[-1, 1]$

$$P_0(x) = 1, \quad P_1(x) = x - \frac{(x, P_0)}{(P_0, P_0)} P_0 = x - \frac{\int_{-1}^1 x dx}{\int_{-1}^1 1 dx} = x$$

$$P_2(x) = x^2 - \frac{(x^2, P_0)}{(P_0, P_0)} P_0(x) - \frac{(x^2, P_1)}{(P_1, P_1)} P_1(x) = \dots = x^2 - \frac{1}{3}$$

$$\text{ομοια και το } P_3(x) = \dots = x^3 - \frac{3}{5}x$$

Με τη μέθοδο Gram-Schmidt όπως συζητήθηκαν για
 κληροσφάσματα όταν n είναι αρκετά μεγάλο και
 αυτό δίνει για να υπολογιστούν τα P_i να υπολογιστούν
 πρώτα στην τω προηγούμενων πολυωνύμων.

- Ορθογωνιοποίηση με αναδρομική σχέση όπως:

Έστω στο διάστημα $[-1, 1]$ τα πολυώνυμα της
 βάσης των ορθογώνιων πολυωνύμων $P_0(x) = 1$ και
 $P_1(x) = x$ τα οποία υπολογίζονται με την προηγου-
 μένη μέθοδο.

Θεωρούμε επίσης την αναδρομική σχέση:

$$P_{k+1}(x) = (x - \alpha_k) P_k(x) - \beta_k P_{k-1}(x), \quad \forall k = 1, 2, \dots, n-1$$

Στόχος μας είναι ο προσδιορισμός των α_k, β_k
 ώστε η βάση που παράγεται να είναι ορθογώνια.

Διότι απαιτούμε $(P_{k+1}, P_j) = 0, \forall j = 0, 1, \dots, k$

α) Εάν $j < k-1$:

$$\begin{aligned} (P_{k+1}, P_j) &= ((x - \alpha_k) P_k(x) - \beta_k P_{k-1}(x), P_j) = \\ &= ((x - \alpha_k) P_k(x), P_j) - (\beta_k P_{k-1}(x), P_j) = \\ &= (x P_k(x), P_j) - \alpha_k (P_k(x), P_j) - \beta_k (P_{k-1}(x), P_j) = \\ &= (P_k(x), x P_j) \stackrel{j < k-1}{=} (P_k, c_0 P_0 + c_1 P_1 + \dots + c_{j+1} P_{j+1}) = 0 \end{aligned}$$

για δ.ο $\forall \alpha_k, \beta_k : (P_{k+1}, P_j) = 0 \Rightarrow P_{k+1} \text{ ορθ. } P_j \forall j < k-1$

β) $j = k$: $(P_{k+1}, P_k) = ((x - \alpha_k) P_k(x) - \beta_k P_{k-1}(x), P_k) =$
 $= (x P_k(x), P_k(x)) - \alpha_k (P_k(x), P_k(x)) = 0 \quad \forall n, n$

$$\boxed{\alpha_k = \frac{(x P_k, P_k)}{(P_k, P_k)}} \leftarrow \tau/\omega (P_{k+1}, P_k) = 0$$

δ) Εάν $j = k-1$:

$$\begin{aligned}(P_{k+1}, P_{k-1}) &= ((x - \alpha_k)P_k - \beta_k P_{k-1}, P_{k-1}) = \\ &= (x P_k, P_{k-1}) - \alpha_k \overset{\circ}{(P_k, P_{k-1})} - \beta_k (P_{k-1}, P_{k-1}) = \\ &= (x P_k, P_{k-1}) - \beta_k (P_{k-1}, P_{k-1}) = 0 \quad \text{α.ν.ν}\end{aligned}$$

$$\boxed{\beta_k = \frac{(x P_k, P_{k-1})}{(P_{k-1}, P_{k-1})}} \quad \leftarrow \text{T/w } (P_{k+1}, P_{k-1}) = 0.$$

Ο τῶνος τῶνος είναι ἰσοδυναμῶς με τὸν

$$\text{τῶνο} \quad \beta_k = \frac{(P_k, P_k)}{(P_{k-1}, P_{k-1})}$$

Απόδ

$$\begin{aligned}(x P_k, P_{k-1}) &= (P_k, x P_{k-1}) - (P_k, c_0 P_0 + c_1 P_1 + \dots + c_k P_k) = \\ &= c_0 \overset{\circ}{(P_k, P_0)} + c_1 \overset{\circ}{(P_k, P_1)} + \dots + c_k (P_k, P_k) = c_k (P_k, P_k)\end{aligned}$$

ἀπὸ τῶν ἀναδροτικῶν σχέσῶν ὁ συντελ. μετ. ἀπὸ τοῦ P_i εἶναι 1 ἀφ' ὅτι $c_k = 1$ καὶ συνεπῶς

$$(x P_k, P_{k-1}) = c_k (P_k, P_k) = (P_k, P_k)$$

$$\text{ἀφ' ὅτι φράσσεται,} \quad \beta_k = \frac{(P_k, P_k)}{(P_{k-1}, P_{k-1})}.$$

Άσκηση 1 (β' τρόπος)

Θα βρούμε τῶν π.ε.τ. μέσω τῶν ὀρθογώνιων πολυωνύμων με ἀναδροτικῶν σχέσῶν.

$$P_0(x) = 1 \quad \text{καὶ} \quad P_1(x) = x - \frac{(x, P_0)}{(P_0, P_0)} P_0(x) = x - \frac{\int_0^1 x dx}{\int_0^1 1 dx} = x - \frac{1}{2}$$

Θα βρούμε το P_2 μέσω των αναδρομικών σχέσεων:

$$\alpha_1 = \frac{(xP_1, P_1)}{(P_1, P_1)} = \frac{\int_0^1 x(x-\frac{1}{2})^2 dx}{\int_0^1 (x-\frac{1}{2}) dx} = \frac{1}{2}.$$

$$\beta_1 = \frac{(P_1, P_1)}{(P_0, P_0)} = \frac{1}{12}.$$

Άρα, $P_2(x) = (x - \frac{1}{2})(x - \frac{1}{2}) - \frac{1}{12} = x^2 - x + \frac{1}{6}.$

Άρα βρέθηκε η ορθογώνια βάση $\{1, x - \frac{1}{2}, x^2 - x + \frac{1}{6}\}$

και άρα η π.ε.τ. είναι το πολυώνυμο

$$q_n^*(x) = \lambda_0 \cdot 1 + \lambda_1 (x - \frac{1}{2}) + \lambda_2 (x^2 - x + \frac{1}{6}) \quad \text{όπου}$$

$$\lambda_0 = \frac{(f, P_0)}{(P_0, P_0)} = \frac{\int_0^1 x^3 dx}{1} = \frac{1}{4}.$$

$$\lambda_1 = \frac{(f, P_1)}{(P_1, P_1)} = \frac{\int_0^1 x^3 (x - \frac{1}{2}) dx}{\frac{1}{12}} = \frac{\frac{3}{40}}{\frac{1}{12}} = \frac{9}{10}.$$

$$\lambda_2 = \frac{(f, P_2)}{(P_2, P_2)} = \frac{\int_0^1 x^3 (x^2 - x + \frac{1}{6}) dx}{\int_0^1 (x^2 - x + \frac{1}{6})^2 dx} = \frac{\frac{1}{120}}{\frac{1}{180}} = \frac{3}{2}.$$

Άρα $q_n^*(x) = \frac{1}{4} + \frac{9}{10} (x - \frac{1}{2}) + \frac{3}{2} (x^2 - x + \frac{1}{6}).$

Συμπέρασμα

Ένα άλλο εργαλείο για τον υπολογισμό π.ε.τ. είναι τα πολυώνυμα Legendre τα οποία δίνονται από την εξής αναδρομική σχέση:

$$P_{k+1}(x) = \frac{2k+1}{k+1} x P_k(x) - \frac{k}{k+1} P_{k-1}(x), \quad k=1, 2, \dots$$

με $P_0(x) = 1, P_1(x) = x$ με τους διαφορές από τα υπόλοιπα ορθογώνια πολυώνυμα των σταθερό παραγ.

2) ΑΝΑΠΤΥΞΗ ΘΕΩΡΙΑΣ ΔΙΑΚΡΙΤΗΣ ΠΕΡΙΠΤΩΣΗΣ

Γενικά τα πραγματικά και εδώ είναι όποια θα αναπτύξουμε μόνο τη θεωρία κανονικών εξισώσεων και η ορθογωνιοποίηση Gram-Schmidt είναι παρόμοια με προηγουμένως και θα των δούμε σε παραδείγματα/σφάλματα.

ΣΥΣΤΗΜΑ ΚΑΝΟΝΙΚΩΝ ΕΞΙΣΩΣΕΩΝ (Σε σώμα $X_m = \{x_1, x_2, \dots, x_m\}$)

Έστω q_n^* π.ε.τ. $\Rightarrow (q_n^*, p) = (f, p)$, $\forall p \in P_n$ (1)

Έστω τώρα η βάση $\{1, x, x^2, \dots, x^n\}$ του P_n

Άρα, $q_n^* = \{z_0 + x\}z_1 + \dots + x^n\}z_n$ τότε από την (1)

έχουμε: $(q_n^*, x^i) = (f, x^i)$ όπου $p = x^i$

$$\Leftrightarrow (z_0 + z_1 x + \dots + z_n x^n, x^i) = (f, x^i) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \sum_{j=0}^n (x^j, x^i) z_j = (f, x^i) = \sum_{j=0}^n \sum_{k=1}^m x_k^{i+j} z_j = \sum_{k=1}^m f(x_k) x_k^i$$

Άρα έχουμε ένα $(n+1) \times (n+1)$ σύστημα $Az = b$.

$$A = \begin{bmatrix} a_{00} & a_{01} & \dots & a_{0n} \\ a_{10} & a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n0} & a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}, \quad z = [z_0, z_1, \dots, z_n]^T, \quad b = [b_0, b_1, \dots, b_n]^T$$

$$\text{όπου } a_{ij} = (x^i, x^j) = \sum_{k=1}^m x_k^{i+j}$$

$$\text{και } b_i = (f, x^i) = \sum_{k=1}^m f(x_k) x_k^i$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{Έτσι, } Az = b \Leftrightarrow X \cdot X^T z = X^T \hat{f} \Leftrightarrow X z = \hat{f} \\ \text{και } X \in \mathbb{R}^{m, n+1} \text{ όχι τετραγωνικός} \\ \hat{f} = [f(x_1), \dots, f(x_m)]^T \end{array} \right. \quad X = \begin{bmatrix} 1 & x_1 & x_1^2 & \dots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_2 & x_2^2 & \dots & x_2^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_m & x_m^2 & \dots & x_m^n \end{bmatrix}$$

$$\text{Ετσι, } A\beta = b \Leftrightarrow X^T(X\beta - \hat{f}) = 0$$

$$X\beta - \hat{f} = \begin{bmatrix} \beta_0 + \beta_1 x_1 + \dots + \beta_n x_1^n - f(x_1) \\ \vdots \\ \beta_0 + \beta_1 x_m + \dots + \beta_n x_m^n - f(x_m) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} q_n^*(x_1) - f(x_1) \\ q_n^*(x_2) - f(x_2) \\ \vdots \\ q_n^*(x_n) - f(x_n) \end{bmatrix}$$

Το πρόβλημά μας είναι να βρούμε $q_n^* \in P_n$:

$$\|f - q_n^*\| < \|f - p\|, \quad \forall p \in P_n \text{ και } p \neq q_n^*$$

Δηλ. να βρούμε

$$\min_{p \in P_n} \|f - p\| = \min_{\beta \in \mathbb{R}^{n+1}} \|X\beta - \hat{f}\|: \text{ το γινόμενο γραμμ. προβλήμα. ελάχ. τετραγ. από τον αριθμητικό γραμμικό άλγεβρα.}$$

Άσκηση 2

Να βρεθεί η π.ε.τ. στον P_2 της $f \in X_4 = \{0, 1, 2, 3\}$

x_i	0	1	2	3
f_i	0	-1	0	3

μέσω του συστήματος κανον. εξισώσ.
και να βρεθεί το σφάλμα της μεθόδου.

ΛΥΣΗ

Εφόσον $q^* \in P_2 \Rightarrow q^*(x) = \beta_0 + \beta_1 x + \beta_2 x^2$ (όπως γυμνιάστε από τη θεωρία).

$$\alpha_{ij} = (x^i, x^j) = \sum_{k=1}^4 x_k^{i+j} \quad \text{και} \quad b_i = (f, x^i) = \sum_{k=1}^4 f(x_k) x_k^i$$

$X_{k=1}^0$	X_k	X_k^2	X_k^3	X_k^4	$f(x_k)$	$x_k f(x_k)$	$x_k^2 f(x_k)$	
1	0	0	0	0	0	0	0	
1	1	1	1	1	-1	-1	-1	
1	2	4	8	16	0	0	0	
1	3	9	27	81	3	9	27	
SUM:	4	6	14	36	98	2	8	26

Άρα, ο πίνακας Hankel είναι:

$$A = \begin{bmatrix} \alpha_{00} & \alpha_{01} & \alpha_{02} \\ \alpha_{10} & \alpha_{11} & \alpha_{12} \\ \alpha_{20} & \alpha_{21} & \alpha_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 6 & 14 \\ 6 & 14 & 36 \\ 14 & 36 & 98 \end{bmatrix} \text{ και το διάνυσμα } b = \begin{bmatrix} 2 \\ 8 \\ 26 \end{bmatrix}$$

και άρα έχουμε το σύστημα (3×3)

$$\begin{bmatrix} 4 & 6 & 14 \\ 6 & 14 & 36 \\ 14 & 36 & 98 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \beta_0 \\ \beta_1 \\ \beta_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 8 \\ 26 \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{Gauss}} \begin{bmatrix} \beta_0 \\ \beta_1 \\ \beta_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Άρα, $q^*(x) = -2x + x^2$

Όσο για το σφάλμα (As το παρότερο νοητά 2):

$$\|f_i - q^*_i\|_2 = \|[0-0, -1+1, 0-0, 3-3]^T\|_2 = 0.$$

Άρα, βρισκόμαστε στην καλύτερη περίπτωση όπου το q^* είναι πολυώνυμο παρεμβολής της f στα x_i και επίσης είναι και η βση της f στα x_i (αφά θα έχουμε και ένα θεώρημα σωστό σφάλμα)

Άσκηση 3 (ΘΕΜΑ 3^ο ΙΟΥΝΙΟΣ 2014)

Να βρεθεί η προσέγγιση ελαχίστων τετραγώνων της συνάρτησης $f \in X_5$, στον P_2 όπου $X_5 = \{0, 1, 2, 3, 4\}$

x_i	0	1	2	3	4
f_i	0	1	2	1	0

μέσω ορθογώνιων πολυωνύμων

ΛΥΣΗ

α' τρόπος: (Δίχως αναδρομικό τύπο): Έχουμε το π.ε.τ:

$$q^*(x) = \lambda_0 p_0(x) + \lambda_1 p_1(x) + \lambda_2 p_2(x) \in P_2.$$

$$P_0(x) = 1, \quad P_1(x) = x - \frac{(x, P_0)}{(P_0, P_0)} P_0(x) =$$

$$= x - \frac{\sum_{i=1}^5 x_i P_0(x_i)}{\sum_{i=1}^5 (P_0(x_i))^2} P_0(x) = x - \frac{1+2+3+4}{5} = x-2.$$

$$P_2(x) = x^2 - \frac{(x^2, P_0)}{(P_0, P_0)} P_0(x) - \frac{(x^2, P_1)}{(P_1, P_1)} P_1(x) =$$

$$= x^2 - \frac{\sum_{i=1}^5 x_i^2 P_0(x_i)}{5} \cdot 1 - \frac{\sum_{i=1}^5 x_i^2 (x_i - 2)}{\sum_{i=1}^5 (x_i - 2)^2} \cdot (x - 2) =$$

$$= x^2 - \frac{1+4+9+16}{5} - \frac{1(1-2) + 4(2-2) + 9(3-2) + 16(4-2)}{(0-2)^2 + (1-2)^2 + (2-2)^2 + (3-2)^2 + (4-2)^2} (x-2) =$$

$$= x^2 - 6 - \frac{-1+9+32}{4+1+1+4} (x-2) = x^2 - 6 - \frac{40}{10} (x-2) = x^2 - 4x + 2.$$

Apa, exode ou:

$$\lambda_0 = \frac{(f, P_0)}{(P_0, P_0)} = \frac{\sum_{i=1}^5 f(x_i)}{5} = \frac{1+2+1}{5} = \frac{4}{5}.$$

$$\lambda_1 = \frac{(f, P_1)}{(P_1, P_1)} = \frac{\sum_{i=1}^5 f(x_i) P_1(x_i)}{10} = \frac{1 \cdot (1-2) + 2(2-2) + 1(3-2)}{10} = 0.$$

$$\lambda_2 = \frac{(f, P_2)}{(P_2, P_2)} = \frac{\sum_{i=1}^5 f(x_i) \cdot P_2(x_i)}{\sum_{i=1}^5 (P_2(x_i))^2} = \frac{1 \cdot (1-4+2) + 2(4-8+2) + 1(9-12+2)}{2^2 + (1-4+2)^2 + (4-8+2)^2 + (9-12+2)^2 + 2^2} =$$

$$= \frac{-1-4-1}{4+1+4+1+4} = -\frac{6}{14} = -\frac{3}{7}.$$

$$\text{Apa, } q^*(x) = \frac{4}{5} - \frac{3}{7} (x^2 - 4x + 2) = -\frac{3}{7} x^2 + \frac{12}{7} x - \frac{2}{35}$$

Β' τρόπος (Με αναδρομικό τύπο) έχουμε π.ε.τ.

$$q^*(x) = \lambda_0 P_0(x) + \lambda_1 P_1(x) + \lambda_2 P_2(x) \in P_2.$$

Αναδρομική σχέση: $P_{k+1}(x) = (x - \alpha_k) P_k(x) - \beta_k P_{k-1}(x)$ (1)

$$\text{όπου } \alpha_k = \frac{(x P_k, P_k)}{(P_k, P_k)} \quad \text{και} \quad \beta_k = \frac{(P_k, P_k)}{(P_0, P_0)}, \quad P_0 = 1$$

και όπως στον α' τρόπο λύσης: $P_1(x) = x - 2$.

Για να υπολογίσουμε το P_2 , έχουμε:

$$\text{για } k=1 \xrightarrow{(1)} P_2(x) = (x - \alpha_1) P_1(x) - \beta_1 P_0(x), \quad \text{όπου:}$$

$$\alpha_1 = \frac{(x P_1, P_1)}{(P_1, P_1)} = \frac{\sum_{i=1}^5 x_i [P_1(x_i)]^2}{\sum_{i=1}^5 [P_1(x_i)]^2} = \frac{1 \cdot (-1-2)^2 + 2 \cdot (2-2)^2 + 3 \cdot (3-2)^2 + 4 \cdot (4-2)^2}{10} = 2$$

$$\beta_1 = \frac{(P_1, P_1)}{(P_0, P_0)} = \frac{10}{5} = 2.$$

$$\text{Άρα, } P_2(x) = (x - 2)(x - 2) - 2 \cdot 1 = x^2 - 4x + 2.$$

και ομοίως βρίσκουμε τα $\lambda_0, \lambda_1, \lambda_2$.

Η μόνη διαφορά με πριν είναι ο υπολογισμός των πολλαπλασίων πέρα από τα P_0, P_1 .

Εφαρμογή (θεωρητική)

Αν q_1^*, q_2^* π.ε.τ των $f_1, f_2 \in C[a, b]$ στον P_n , τότε ποια η π.ε.τ των $\alpha f_1 + \beta f_2$ στον P_n , α, β : σταθ.;

Λύση

$$(f_1 - q_1^*, p) = 0 = (f_2 - q_2^*, p), \quad \forall p \in P_n \text{ (αφού είναι π.ε.τ.)}$$

$$\Rightarrow \alpha (f_1 - q_1^*, p) + \beta (f_2 - q_2^*, p) = 0 \Leftrightarrow (\alpha (f_1 - q_1^*) + \beta (f_2 - q_2^*), p) = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow (\alpha f_1 + \beta f_2 - (\alpha q_1^* + \beta q_2^*), p) = 0, \quad \forall p \in P_n \Rightarrow \alpha q_1^* + \beta q_2^* \in P_n$$

είναι η π.ε.τ των $\alpha f_1 + \beta f_2$ στον P_n .